

关于线性去耦热弹性动力学的最小值原理

李家仁 张慎学
(吉林大学)

提要 本文推导了关于在线性去耦热弹性动力学中初-边值问题的三个具有 Laplace 变换的转换最小值原理和在原空间-时间域中三个加权最小值原理。

关键词 线性去耦、热弹性动力学、最小值原理。

1. 记号和定义

设 $\bar{Q}$ 为介质所占空间闭的有界域。 $\bar{Q}$ 的内部和边界分别为 Q 和在 Kellogg 意义下^[1] 的正规曲面 $B = B_1 \cup B_2$ ($B_1 \cap B_2 = \emptyset$) 来表示。 $\bar{Q}$ 中的点记为 $x = (x_1, x_2, x_3)$, x_i ($i = 1, 2, 3$) 为直角笛卡儿坐标。 $f(x, t)$ 为 $\bar{Q} \times [0, \infty)$ 上的实函数。 $f \in C^{M,N}$ 是指 f 的 $M+N$ 阶 (对空间变量 M 阶对时间变量 N 阶) 微商是 $\bar{Q} \times [0, \infty)$ 上的连续函数。 $(\cdot)_{,i} = \frac{\partial(\cdot)}{\partial x_i}$, $(\cdot)' = \frac{\partial(\cdot)}{\partial t}$, $(\cdot)'$ 表示 $(\cdot)$ 关于 t 域到 α 域的 Laplace 变换。 $f(x, t)$ 在 ∞ 有界是指极限 $\lim_{t \rightarrow \infty} f(x, t)$ 对 $f(x, t)$ 的定义域中的每个 x 存在。本文假定关于 (x, t) 的函数均在 ∞ 有界, 因而它们的 Laplace 变换在正实轴内部绝对一致收敛^[2]。

2. 初-边值问题的替换形式

线性去耦热弹性动力学的几何方程、应力应变关系和运动方程分别为^[3,4]

$$e_{ij} = \frac{1}{2} (u_{i,j} + u_{j,i}) \equiv u_{(i,j)}, \text{ 在 } Q \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.1)$$

$$\sigma_{ij} = C_{ijkl} e_{kl} - \bar{\sigma}_{ij} (\bar{\sigma}_{ij} \equiv \beta_{ij} \theta), \text{ 在 } Q \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.2)$$

$$\sigma_{ij,i} + X_i = \rho \ddot{u}_i, \quad \sigma_{ij} = \sigma_{ji}, \text{ 在 } Q \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.3)$$

边界条件和初始条件分别为

$$u_i = \bar{u}_i, \text{ 在 } B_1 \times [0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.4)$$

$$\sigma_{ijn_j} \equiv T_i = \bar{T}_i, \text{ 在 } B_2 \times [0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.5)$$

$$u_i(x, 0) = u_{i0}(x), \quad \dot{u}_i(x, 0) = \dot{u}_{i0}(x), \text{ 在 } Q \text{ 上,} \quad (2.6)$$

其中 u_i , e_{ij} 和 σ_{ij} 分别为位移矢量, 应变张量和应力张量的笛卡儿分量; C_{ijkl} 和 β_{ij} 分别为弹性系数和热系数, ρ 为质量密度, n_j 为 B 的外法线方向余弦, $\theta = T - T_0$, T_0 为介质处于参考态时的温度, 介质在不受外力作用并处于均匀温度 T_0 时是应力自由的, T 为瞬时绝对温度。在线性去耦热弹性理论中, 忽略了应变率对潜热的影响, θ 可通过热传导方程和初边值条件来确定^[3], 故本文视 θ 为 (x, t) 的已知函数。把 (2.1) — (2.6) 称为

本文于 1984 年 3 月 26 日收到第一次稿, 1985 年 5 月 11 日收到修改稿。

问题(一)_c. 文中已知函数假定:

(a) $\rho(x)$ 于 $\bar{Q}$ 上恒正且连续,

(b) $\bar{\sigma}_{ij} \in C^{1,1}$, $X_i \in C^{0,0}$, $\bar{\sigma}_{ij} = \bar{\sigma}_{ji}$,

(c) $C_{ijkl}(x)$ 和 $J_{ijkl}(x)$ 在 $\bar{Q}$ 上正定^[3]且连续,

$$C_{ijkl} = C_{klij} = C_{jikl}, J_{ijkl} = J_{klij} = J_{jikl},$$

$$C_{ijkl}J_{klmn} = \delta_{im}\delta_{jn}, \quad \delta_{ij} = \begin{cases} 1 & (i=j) \\ 0 & (i \neq j), \end{cases}$$

(d) $\bar{u}_i$ 对 $x \in B_1$ 连续, 对 $t \in [0, \infty)$ 连续可微, $\bar{T}_i$ 在 $B_1 \times [0, \infty)$ 上除了有限个跃度为有限的不连续点以外处处连续,

(e) u_{i0} 和 $\dot{u}_{i0}$ 分别在 $\bar{Q}$ 上连续可微和连续

引理 1. 设 $u_i \in C^{0,2}$, $\sigma_{ij} \in C^{1,0}$, $\sigma_{ij} = \sigma_{ji}$. 则 u_i , σ_{ij} 满足 (2.3) 和 (2.6) 当且仅当

$$g_1 * \sigma_{ij,j} + f_i = \rho u_i, \text{ 在 } Q \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.7)$$

其中 $g_1 = t$, $f_i = g_1 * X_i + \rho(u_{i0} + t\dot{u}_{i0})$, $*$ 代表卷积(见 [5] 中定理 3.1).

在引理 1 的条件下(一)_c 等价于由 (2.1), (2.2), (2.4), (2.5) 和 (2.7) 所确定的问题

(一): 用消去未知函数的办法可得问题(二), (三)和(四). 它们的方程分别为:

$$(二): u_{(i,j)} = J_{ijkl}(\sigma_{kl} + \bar{\sigma}_{kl}), \text{ 在 } Q \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.8)$$

以及 (2.7), (2.4), (2.5);

$$(三): [\tilde{g} * \sigma_{(ik,k,j)}] + \tilde{f}_{(i,j)} = J_{ijkl}(\sigma_{kl} + \bar{\sigma}_{kl}) \text{ 在 } Q \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.9)$$

$$\tilde{g} * \sigma_{ij,j} + \tilde{f}_i = \bar{u}_i, \text{ 在 } B_1 \times [0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.4)_1$$

以及 (2.5),

$$\text{其中 } \tilde{g} = \rho^{-1}t, \quad \tilde{f}_i = \rho^{-1}f_i; \quad (2.10)$$

$$(四): g_1 * (C_{ijkl}u_{kl} - \bar{\sigma}_{ij})_{,j} + f_i = \rho u_i, \text{ 在 } Q \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.11)$$

以及 (2.4),

$$(C_{ijkl}u_{kl} - \bar{\sigma}_{ij})n_j = \bar{T}_i, \text{ 在 } B_1 \times [0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.5)_1$$

利用 [5] 中定理 3.3 和定理 3.4 的证法可证引理 2.

引理 2. (a) 设 $u_i \in C^{1,2}$, $\sigma_{ij} \in C^{1,0}$, $\sigma_{ij} = \sigma_{ji}$, 则 σ_{ij} , u_i 满足 (二) 的方程当且仅当有 $e_{ij} \in C^{0,0}$ 使 σ_{ij} , e_{ij} , u_i 满足 (一) 的方程; (b) 设 $\sigma_{ij} \in C^{2,0}$, $\sigma_{ij} = \sigma_{ji}$, 则 σ_{ij} 满足 (三) 的方程当且仅当有 $u_i \in C^{1,2}$ 使 σ_{ij} , u_i 满足 (二) 的方程; (c) 设 $u_i \in C^{2,2}$, 则 u_i 满足 (四) 的方程当且仅当有 $\sigma_{ij} \in C^{2,0}$ 且 $\sigma_{ij} = \sigma_{ji}$, 使 σ_{ij} , u_i 满足 (二) 的方程.

取(二), (三), (四)的 Laplace 变换可得

$$(二)': u'_{(i,j)} = J_{ijkl}(\sigma'_{kl} + \bar{\sigma}'_{kl}), \text{ 在 } Q \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.8)'$$

$$\sigma'_{ij,j} + f_{ai} = \alpha^2 \rho u'_i, \text{ 在 } Q \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.7)'$$

$$u'_i = \bar{u}'_i, \text{ 在 } B_1 \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.4)'$$

$$\sigma'_{ij}n_j = T'_i = \bar{T}'_i, \text{ 在 } B_1 \times (0, \infty) \text{ 上;} \quad (2.5)'$$

$$(三)': [\rho^{-1}\sigma'_{(ik,k,j)}] + r_{(i,j)} = \alpha^2 J_{ijkl}(\sigma'_{kl} + \bar{\sigma}'_{kl}), \text{ 在 } Q \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.9)'$$

$$\rho^{-1}\sigma'_{ij,j} + r_i = \alpha^2 \bar{u}'_i, \text{ 在 } B_1 \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.4)'_1$$

$$\sigma'_{ij}n_j = T'_i = \bar{T}'_i, \text{ 在 } B_1 \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.5)'$$

$$(四)': (C_{ijkl}u'_{kl} - \bar{\sigma}'_{ij})_{,j} + f_{ai} = \alpha^2 \rho u'_i, \text{ 在 } Q \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.11)'$$

$$u'_i = \bar{u}'_i, \text{ 在 } B_1 \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.4)'$$

$$(C_{ijkl}u'_i - \bar{\sigma}'_{ij})n_j = \bar{T}'_i, \text{ 在 } B_2 \times (0, \infty) \text{ 上,} \quad (2.5)'$$

$$\text{其中 } f_{ai} = X'_i + \rho(\alpha u_{i0} + \dot{u}_{i0}), \quad r_i = \rho^{-1}f_{ai}. \quad (2.12)$$

3. 转换最小值原理

为了方便我们引进下列定义:

- (1) $F \equiv (\sigma_{ij}, u_i) \in L$ 是指 $\sigma_{ij} \in C^{1,0}$, $\sigma_{ij} = \sigma_{ji}$, $u_i \in C^{2,2}$, σ_{ij} , u_i 满足 (2.7), (2.5);
- (2) $F' \equiv (\sigma'_{ij}, u'_i) \in L'$ 当且仅当 $F \in L$;
- (3) F 是(二)的解是指 $F \in L$, σ_{ij} , u_i 满足 (2.8), (2.4); F' 是(二)'的解当且仅当 F 是(二)的解;
- (4) $\sigma_{ij} \in R$ 是指 $\sigma_{ij} \in C^{2,1}$, $\sigma_{ij} = \sigma_{ji}$, σ_{ij} 满足 (2.5);
- (5) $\sigma'_{ij} \in R'$ 当且仅当 $\sigma_{ij} \in R$;
- (6) σ_{ij} 是(三)的解是指 $\sigma_{ij} \in R$ 且满足 (2.9), (2.4)₁; σ'_{ij} 是(三)'的解当且仅当 σ_{ij} 是(三)的解;
- (7) $u_i \in H$ 是指 $u_i \in C^{2,2}$ 且满足 (2.4);
- (8) $u'_i \in H'$ 当且仅当 $u_i \in H$;
- (9) u_i 是(四)的解是指 $u_i \in H$ 且满足 (2.11), (2.5)₁; u'_i 是(四)'的解当且仅当 u_i 是(四)的解.

定理 1 定义在 L' 上的泛函

$$\Gamma(F') = \int_{\Omega} \left[J_{ijkl} \left(\frac{\sigma'_{kl}}{2} + \bar{\sigma}'_{kl} \right) \sigma'_{ij} + \frac{\alpha^2 \rho}{2} u'_i u'_i \right] d\Omega - \int_{B_1} \bar{u}'_i T'_i dB, \quad F' \in L', \alpha > 0, \quad (3.1)$$

在且只在(二)'的解处取最小值.

证明. 当 $F', F' + \delta F' = (\sigma'_{ij} + \delta \sigma'_{ij}, u'_i + \delta u'_i) \in L'$ 时

$$\begin{aligned} \alpha^2 \rho \delta u'_i &= \delta \sigma'_{ij,j} \text{ 在 } \Omega \times (0, \infty) \text{ 上,} \\ \delta T'_i &= \delta \sigma'_{ij} n_j = 0, \text{ 在 } B_2 \times (0, \infty) \text{ 上,} \end{aligned} \quad (3.2)$$

利用 (3.2) 并通过分部积分, 可算得

$$\delta \Gamma(F') = \int_{\Omega} [J_{ijkl}(\sigma'_{kl} + \bar{\sigma}'_{kl}) - u'_{i,j}] \delta \sigma'_{ij} d\Omega + \int_{B_1} (u'_i - \bar{u}'_i) \delta T'_i dB. \quad (3.3)$$

从而易见, 变分式

$$\delta \Gamma(F') = 0 \quad (3.4)$$

相当于 (2.8)' 和 (2.4)'. 注意到二阶变分

$$\delta^2 \Gamma(F') = \int_{\Omega} (J_{ijkl} \delta \sigma'_{kl} \delta \sigma'_{ij} + \alpha^2 \rho \delta u'_i \delta u'_i) d\Omega > 0, \quad (3.5)$$

便知定理的结论为真

用类似的办法可证得如下的

定理 2 定义在 R 上的泛函

$$\begin{aligned} \Gamma_{\sigma}(\sigma_{ij}) &= \int_{\Omega} \left[\alpha^2 J_{ijkl} \left(\frac{\sigma'_{kl}}{2} + \bar{\sigma}'_{kl} \right) \sigma'_{ij} + \frac{1}{2\rho} \sigma'_{i\rho, \rho} \sigma'_{ij,j} + r_i \sigma'_{ij,j} \right] d\Omega - \int_{B_1} \alpha^2 \bar{u}'_i T'_i dB, \\ \sigma'_{ij} &\in R', \quad \alpha > 0, \end{aligned} \quad (3.6)$$

在且只在(三)'的解处取最小值.

定理 3 定义在 H' 上的泛函

$$\Pi(u'_i) = \int_{\Omega} \left[\frac{C_{ijkl}}{2} (u'_{k,l} - \bar{\sigma}'_{ij}) u'_{i,j} + \frac{\alpha^2 \rho}{2} u'_i u'_i - f_{ai} u'_i \right] d\Omega - \int_{B_1} \bar{T}'_i u'_i dB, \\ u'_i \in H', \alpha > 0, \quad (3.7)$$

在且只在(四)'的解处取最小值.

4. 关于(二)、(三)和(四)的最小值原理

定义容许权函数集合 E 如下: $g(t) \in E$ 是指 (a) $g(t)$ 对每个 $t \in [0, \infty)$ 存在, 且

$$g(t) = \int_0^{\infty} G(\alpha) e^{-\alpha t} d\alpha, \quad (4.1)$$

其中 $G(\alpha)$ 为定义在 $[0, \infty)$ 上非负的、至多只有有限个零点的连续函数; (b) 广义积分

$$\int_0^{\infty} \int_0^{\infty} g(t+\tau) dt d\tau, \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} \dot{g}(t+\tau) dt d\tau, \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} \ddot{g}(t+\tau) dt d\tau, \quad (4.2)$$

存在. 如 $g(t) = (t+a)^{-j} (j > 2, a > 0)$, $G(\alpha) = \alpha^{j-1} e^{-a\alpha}$ 即可. 如此定义的 $g(t)$ 和 $G(\alpha)$ 使得本文出现的广义积分存在, 并可交换积分次序^[2,6]. 同时易推得下列典型公式:

$$\int_0^{\infty} G(\alpha) f'(\cdot, \alpha) d\alpha = \int_0^{\infty} g(t) f(\cdot, t) dt, \quad (4.3)$$

$$\int_0^{\infty} G(\alpha) \alpha f'(\cdot, \alpha) d\alpha = \int_0^{\infty} g(t) \dot{f}(\cdot, t) dt + g(0) f(\cdot, 0), \quad (4.4)$$

$$\int_0^{\infty} G(\alpha) f'_1(\cdot, \alpha) f'_2(\cdot, \alpha) d\alpha = \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} g(t+\tau) f_1(\cdot, t) \dot{f}_2(\cdot, \tau) dt d\tau, \quad (4.5)$$

$$\int_0^{\infty} G(\alpha) f'_1(\cdot, \alpha) f'_2(\cdot, \alpha) d\alpha = \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} g(t+\tau) \dot{f}_1(\cdot, t) \dot{f}_2(\cdot, \tau) dt d\tau + f_1(\cdot, 0) \\ \times \int_0^{\infty} g(t) \dot{f}_2(\cdot, t) dt, \quad (4.6)$$

$$\int_0^{\infty} G(\alpha) \alpha^2 f'_1(\cdot, \alpha) f'_2(\cdot, \alpha) d\alpha = \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} g(t+\tau) \ddot{f}_1(\cdot, t) \ddot{f}_2(\cdot, \tau) dt d\tau \\ + \int_0^{\infty} g(t) [f_1(\cdot, t) \ddot{f}_2(\cdot, 0) + f_1(\cdot, 0) \ddot{f}_2(\cdot, t)] dt + g(0) \dot{f}_1(\cdot, 0) \dot{f}_2(\cdot, 0). \quad (4.7)$$

用这些公式可以求得

$$\int_0^{\infty} G(\alpha) \Gamma(F') d\alpha = \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} g(t+\tau) \left\{ \int_{\Omega} \left[J_{ijkl}(x) \left(\frac{1}{2} \sigma_{kl}(x, t) - \bar{\sigma}_{kl}(x, t) \sigma_{ij}(x, \tau) \right) \right. \right. \\ \left. \left. + \frac{\rho(x)}{2} \dot{u}_i(x, t) \dot{u}_i(x, \tau) \right] d\Omega - \int_{B_1} \bar{u}_i(x, t) T_i(x, \tau) dB \right\} dt d\tau \\ + \int_0^{\infty} g(t) \int_{\Omega} \rho(x) \dot{u}_i(x, t) u_i(x, 0) d\Omega dt + \frac{1}{2} \int_{\Omega} \rho(x) g(0) u_i(x, 0) u_i(x, 0) d\Omega \\ \equiv \Theta[F; g], \quad F \in L, \quad g \in E; \quad (4.8) \\ \int_0^{\infty} G(\alpha) \Gamma_{\sigma}(\sigma'_{ij}) d\alpha = \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} g(t+\tau) \left\{ \int_{\Omega} \left[J_{ijkl}(x) \left(\frac{1}{2} \dot{\sigma}_{kl}(x, t) + \dot{\bar{\sigma}}_{kl}(x, t) \right) \right. \right. \\ \left. \left. \times \dot{\sigma}_{ij}(x, \tau) + \frac{1}{2} \rho^{-1}(x) \sigma_{ik,k}(x, t) \sigma_{ij,i}(x, \tau) + \rho^{-1}(x) X_i(x, t) \sigma_{ij,i}(x, \tau) \right] d\Omega \right. \right. \\ \left. \left. + \int_{B_1} \bar{\sigma}_{ij}(x, t) \dot{\sigma}_{ij}(x, \tau) dB \right\} dt d\tau \right. \\ \left. + \int_0^{\infty} g(t) \int_{\Omega} \rho(x) \dot{\sigma}_{ij}(x, t) \sigma_{ij}(x, 0) d\Omega dt + \int_{B_1} \bar{\sigma}_{ij}(x, 0) \dot{\sigma}_{ij}(x, 0) dB \right\} \\ \equiv \Theta[\sigma; g], \quad \sigma \in L, \quad g \in E; \quad (4.9)$$

$$\begin{aligned}
& - \int_{B_1} \dot{\tilde{u}}_i(x, t) \dot{T}_i(x, \tau) dB \Big\} dt d\tau + \int_0^\infty g(t) \Big\{ \int_\Omega [u_{i0}(x) \dot{\sigma}_{ij,i}(x, t) \\
& + \dot{u}_{i0}(x) \sigma_{ij,i}(x, t) + J_{ijk}(x) (\dot{\sigma}_{kl}(x, t) \sigma_{ij}(x, 0) + \dot{\sigma}_{kl}(x, t) \sigma_{ij}(x, 0) \\
& + \sigma_{kl}(x, 0) \dot{\sigma}_{ij}(x, t))] d\Omega - \int_{B_1} [\dot{\tilde{u}}_i(x, t) T_i(x, 0) + \bar{u}_i(x, 0) \dot{T}_i(x, t)] dB \Big\} dt d\tau \\
& + g(0) \Big\{ \int_\Omega \left[J_{ijk}(x) \left(\frac{1}{2} \sigma_{kl}(x, 0) + \bar{\sigma}_{kl}(x, 0) \right) \sigma_{ij}(x, 0) + u_{i0}(x) \sigma_{ij,i}(x, 0) \right] \\
& \times d\Omega - \int_{B_1} \bar{u}_i(x, 0) T_i(x, 0) dB \Big\} \equiv \Theta_\sigma[\sigma_{ij}; g], \quad \sigma_{ij} \in R, \quad g \in E; \quad (4.9)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& \int_0^\infty G(\alpha) \Pi(u'_i) d\alpha = \int_0^\infty \int_0^\infty g(t + \tau) \Big\{ \int_\Omega \left[\left(\frac{1}{2} C_{ijkl}(x) u_{k,i}(x, t) \right. \right. \\
& \left. \left. - \bar{\sigma}_{ij}(x, t) \right) u_{i,j}(x, \tau) + \frac{1}{2} \rho(x) \dot{u}_i(x, t) \dot{u}_i(x, \tau) - X_i(x, t) u_i(x, \tau) \right] d\Omega \\
& - \int_{B_2} \bar{T}_i(x, t) u_i(x, \tau) dB \Big\} dt d\tau + \int_0^\infty g(t) \int_\Omega \rho(x) \{ \dot{u}_i(x, t) [u_i(x, 0) \\
& - u_{i0}(x)] - \dot{u}_{i0}(x) u_i(x, t) \} d\Omega dt + g(0) \int_\Omega \rho(x) \left[\frac{1}{2} u_i(x, 0) - u_{i0}(x) \right] \\
& \times u_i(x, 0) d\Omega \equiv \Phi[u; g], \quad u_i \in H, \quad g \in E. \quad (4.10)
\end{aligned}$$

定理 4. 设 $\tilde{F} = (\tilde{\sigma}_{ij}, \tilde{u}_i)$ 是(二)的解. 则对任意给定的 $g \in E$ 有

$$\Theta[F; g] \geq \Theta[\tilde{F}; g], \quad F \in L, \quad (4.11)$$

这里等号当且仅当 $F = \tilde{F}$ 时成立.

证明. 注意到当 $\tilde{F}$ 是(二)的解时, $\tilde{F}'$ 是(二)'的解; $F \in L$ 时, $F' \in L'$. 故由定理 1, (4.8) 以及 $g(t)$ 和 $G(\alpha)$ 的定义, 我们有

$$\Theta[F; g] - \Theta[\tilde{F}; g] = \int_0^\infty G(\alpha) [\Gamma(F') - \Gamma(\tilde{F}')] d\alpha \geq 0, \quad F \in L \quad (4.12)$$

并且等号当且仅当 $F' = \tilde{F}'$ 即 $F = \tilde{F}$ 时成立, 证毕.

用类似方法可以证明下列定理

定理 5. 设 $\tilde{\sigma}_{ij}$ 是(三)的解. 则对任意给定的 $g \in E$, 有

$$\Theta_\sigma[\sigma_{ij}; g] \geq \Theta_\sigma[\tilde{\sigma}_{ij}; g], \quad \sigma_{ij} \in R \quad (4.13)$$

这里等号当且仅当 $\sigma_{ij} = \tilde{\sigma}_{ij}$ 时成立.

定理 6. 设 $\tilde{u}_i$ 是(四)的解. 则对任意给定的 $g \in E$, 有

$$\Phi[u_i; g] \geq \Phi[\tilde{u}_i; g], \quad u_i \in H \quad (4.14)$$

这里等号当且仅当 $u_i = \tilde{u}_i$ 时成立.

参 考 文 献

- [1] Kellogg, O. D., Foundation of potential theory. Berlin, Springer (1929), 85.
- [2] 南京工学院数学教研组, 积分变换/工程数学, 人民教育出版社 (1981), 34.
- [3] Fung, Y. C., Foundation of Solid mechanics, Englewood Cliffs New Jersey, Prentice-Hall, Inc. (1965), 341—411.
- [4] Nickell, R. E. and Sackman, J. L., Variational Principles for linear coupled thermoelasticity, *Quarterly of Applied Mathematics*, 26(1968), 11—26.

- [5] Gurtin, M. E., Variational principles for linear elastodynamics, *Archive for Rational Mechanics and Analysis*, 16(1964), 34—50.
- [6] Reiss, R., Minimum Principles for linear elastodynamics, *Journal of Elasticity*, 8, 1(1978), 35.

MINIMUM PRINCIPLES FOR LINEAR UNCOUPLED THERMO-ELASTODYNAMICS

Li Jiaren Zhang Shexue

(Jilin University)

Abstract: In this paper three transformed minimum principles with Laplace transformation and three weighted minimum principles in the original space-time domain are developed for the initial-boundary value problem in linear uncoupled thermo-elastodynamics.

Key words: linear uncouple, thermo-elastodynamics, minimum principle.

www.cnki.net