Chinese Journal of Theoretical and Applied Mechanics

固体力学

一种三维饱和土-基础-结构动力相互作用 分析方法¹⁾

陈少林2) 赵宇昕3)

(南京航空航天大学土木工程系,南京 210016)

摘要 地震波入射时土与结构动力相互作用分析是地震工程领域的重要问题.由于问题的复杂性,以往的研究 大多考虑地基土为干土情形.而实际工程中,土体中经常充满孔隙水,土层往往是含水层或部分含水层.孔隙 水对土层的地震反应影响较大,进而影响支撑于其上的基础和上部结构的响应.因此,有必要考虑饱和土-基 础-结构动力相互作用问题.基于此,土体采用 Biot 模型,利用集中质量显式有限元方法并结合多次透射人工 边界进行模拟;结构经有限元离散后,采用 Newmark 隐式时步积分方法进行分析,可通过 ANSYS 等有限元软 件实现;基础假定为刚性,采用显式时步积分进行求解;土体和结构(及基础)可分别采用不同的时间步距;通 过 FORTRAN 程序实现了三维饱和土-基础-结构系统在地震作用下的整体分析.从饱和多孔介质动力微分方 程出发可知,干土是饱和土的特殊情形,通过将流体体积模量及孔隙率置为零,可将饱和土退化到干土,从而 将干土统一到饱和土的计算框架中,通过土-结构相互作用算例对此进行了验证,进一步实现了干土与饱和土 混合情形时的土-结构动力相互作用分析,使得问题的模拟更贴近实际工程(如考虑地下水位情形).通过算例 对比了饱和土地基、干土地基、干土覆盖饱和土地基(考虑地下水位)情形时,土-结构相互作用对基础和结构 响应的影响,结果表明地下水位对基础和结构响应的影响较大.

关键词 土-结构动力相互作用,饱和多孔介质,显-隐式积分方法,人工边界条件,地震响应分析

中图分类号: TU435 文献标识码: A doi: 10.6052/0459-1879-16-188

A METHOD FOR THREE-DIMENSIONAL SATUTARTED SOIL-FOUNDATION-STRUCTURE DYNAMIC INTERACTION ANALYSIS¹⁾

Chen Shaolin²⁾ Zhao Yuxin³⁾

(Department of Civil Engineerng, Nanjing University of Aeronautics and Astronautics, Nanjing 210016, China)

Abstract Analysis of soil-structure dynamic interaction subjected to seismic wave is a key problem in earthquake engineering. In general, the soil stratum consists of two-phase saturated porous zones and single-phase viscoelastic zones due to ground water. In most cases of soil-structure dynamic interaction analysis, the soil has been assumed to be a single-phase viscoelastic medium for simplicity and little attention has been paid to the saturated porous soil case, even less to case of the viscoelastic soil layered on saturated soil. In this study, an efficient method for three-dimensional saturated soil-foundation-structure dynamic interaction analysis is proposed. The unbounded saturated soil is modelled by lumped-

引用格式: 陈少林, 赵宇昕. 一种三维饱和土-基础-结构动力相互作用分析方法. 力学学报, 2016, 48(6): 1362-1371

Chen Shaolin, Zhao Yuxin. A method for three-dimensional saturated soil-foundation-structure dynamic interaction analysis. *Chinese Journal of Theoretical and Applied Mechanics*, 2016, 48(6): 1362-1371

²⁰¹⁶⁻⁰⁷⁻⁰⁶ 收稿, 2016-08-16 录用, 2016-08-17 网络版发表.

¹⁾ 国家自然科学基金资助项目 (51178222, 51378260).

²⁾ 陈少林,教授,主要研究方向: 地震工程. E-mail: iemcsl@nuaa.edu.cn

³⁾ 赵宇昕,硕士,主要研究方向:工程结构安全性与耐久性.

mass explicit finite element method and transmitting boundary condition the structure is analysed through implicit finite element method, and response of the rigid foundation is calculated through explicit time integration scheme. The different time steps can be chosen for the explicit and implicit integration scheme, which can greatly improve the efficiency. In addition, based on the fact that single-phase soil is a special case of two-phase saturated soil, the dynamic analysis of single-phase soil can be unified into the analysis of saturated soil by setting the bulk modulus of pore fluid and porosity to be zero. Thus, the soil-structure interaction analysis for the viscoelastic soil layered on saturated soil case is realized, which can approximate the ground water table in practice. The effects of ground water on the response of foundation and structure are examined through numerical examples of soil-structure interaction analysis for saturated soil, single-phase viscoelastic soil and the viscoelastic soil layered on saturated soil, single-phase viscoelastic soil and the viscoelastic soil layered on saturated soil, and the results show that the ground water influences the structure and foundation responses greatly.

Key words soil-structure dynamic interaction, saturated porous media, explicit-implicit integration scheme, artificial boundary condition, seismic response analysis

引 言

土 - 结构相互作用是地震工程领域的重要问题,以往对该问题的研究集中在地基土为干土的情形,对地基土为饱和土情形的研究相对较少.而实际情形中,地下水位以上可视为干土,水位以下可视为饱和土,对该情形的研究更是鲜有报导.地震波输入下土-结构相互作用分析一般采用子结构法^[1-4]、集中参数法^[5-8]和直接法^[9-12].子结构法和集中参数法称土-结构相互作用问题分解为如下可独立求解的子问题:(1)自由场问题,即结构和基础不存在时土层在地震波入射时的响应问题;(2)基础的输入问题,即结构不存在时,无质量刚性基础在地震波入射时的响应问题;(3)刚性基础的动力刚度或动力柔度矩阵;(4)结构响应问题.下面仅就饱和土层自由场分析和饱和地基动力刚度研究的相关工作做一简单介绍.

自 Biot^[13-15] 建立多孔弹性介质波的传播理论 以来, Deresiewicz 等 ^[16-18] 对于波在饱和土界面上 的传播特性进行了系统的研究, 分析了平面波在自 由表面、分层多孔介质界面中的反射和透射. Jocker 等 ^[19] 通过推广 Thomson-Haskell 传递矩阵法, 以 得到一种封闭形式的解析表达式, 用于计算水平成 层多孔介质的反射率和透射率. Rajapakse 等 ^[20]、 Degrande 等 ^[21]、Liang 等 ^[22] 分别给出了饱和土层 和半空间的精确动力刚度矩阵, 采用直接刚度法可 求得饱和水平层状场地的自由场响应. 李伟华等 ^[23] 采用波函数展开法, 求得饱和弹性均匀半空间的自 由场, 进一步分析了饱和沉积谷场地对 SV 波的散射 问题. 赵宇昕等 ^[24] 采用传递矩阵法分析了成层饱和 土层自由场响应,并探讨了数值结果中的非因果原因.

1986年, Halpern等^[25]通过对基础所覆盖的 单元域上 Green 函数数值积分给出了三维饱和弹 性半空间表面上刚性板的动力柔度系数. Bougacha 等^[26]采用基础空间离散振动模态的有限元方法得 到了饱和弹性土层上长条形基础和圆形基础的动力 刚度. Japon等^[27]应用边界元方法分析了长条形基 础的动力刚度,并考虑了渗透力、附加密度、地层深 度、基础刚度对基础振动的影响. 陈少林等^[28-29]提 出了一种时域求解基础阻抗函数的方法,通过给基 础输入脉冲位移,应用集中质量显示有限元方法结 合局部透射人工边界,得到地基施加于基础的反力 时程,然后根据阻抗函数定义,应用傅里叶变换求得 基础阻抗函数.

子结构法以频域内的动力刚度为基础,集中参数法通过拟合动力刚度得到参数模型,理论上都只适用于线性系统,不能考虑土体的非线性.直接法将地基、基础和上部结构一并计算,可以方便考虑土体的非均匀性和非线性,但计算量一般较大,尤其是饱和土情形.梁建文等^[30-31]将单相土-结构相互作用的研究拓展到饱和土领域^[32],采用间接边界元法分析了二维线性饱和土-结构相互作用问题,分析了 P-SV 波斜入射时,孔隙率、土层深度、土层与基岩间的刚度比等参数的影响.本文拟将显-隐式结合的土-结构相互作用分析方法^[10],推广到三维饱和土-结构动力相互作用情形,采用集中质量显示有限元结合透射人工边界的方法分析饱和土体^[33-35],采用隐式方法对上部结构进行分析,实现三维饱和土-

报

基础-结构动力相互作用分析.根据干土是饱和土的 特殊情形这一事实,将两者情形的土-结构相互作用 分析统一到饱和土-结构相互作用分析框架,进而可 分析考虑地下水位情形的土-结构相互作用分析.

1 基本理论

1.1 土体内节点运动

根据 Biot^[1] 理论, 饱和弹性多孔介质运动方程 可以表示为

$$N\nabla^{2}\boldsymbol{u} + \nabla \left[(D+N)\nabla \cdot \boldsymbol{u} + Q\nabla \cdot \boldsymbol{U} \right] = \frac{\partial^{2}}{\partial t^{2}} \left(\rho_{11}\boldsymbol{u} + \rho_{12}\boldsymbol{U} \right) + \eta \frac{\partial}{\partial t} \left(\boldsymbol{u} - \boldsymbol{U} \right)$$

$$\nabla \left(Q\nabla \cdot \boldsymbol{u} + R\nabla \cdot \boldsymbol{U} \right) = \frac{\partial^{2}}{\partial t^{2}} \left(\rho_{12}\boldsymbol{u} + \rho_{22}\boldsymbol{U} \right) - \eta \frac{\partial}{\partial t} \left(\boldsymbol{u} - \boldsymbol{U} \right)$$
(1)

其中 $u \, n \, U$ 为固液相位移矢量, D, N, Q, R 为非负 弹性常数, $\rho_{11} = \rho_1 + \rho_{\alpha}$, $\rho_{22} = \rho_2 + \rho_{\alpha}$, $\rho_{12} = -\rho_{\alpha}$. $\rho_1 = (1 - \phi)\rho_s$, $\rho_2 = \phi\rho_w$, ρ_s 为固相质量密度, ρ_w 为液 相质量密度, ρ_{α} 为固、液两相惯性耦合质量密度, ϕ 为孔隙率. 衰减系数 $\eta = \overline{\mu}\phi^2/k_0$, $\overline{\mu}$ 为流体动力黏 度, k_0 为渗透率.

从地基土中取一有限土体,采用八节点三维实体元对其进行空间离散.将土体划分成两个区域,即人工边界区和内部计算区(如图1),将土体单元节点划分为人工边界点、与基础相连的点和内节点三类.对于内点采用集中质量显式有限单元法.在人工边界上,采用多次透射公式模拟无限域的影响.对于内节点而言,对方程(1)进行有限元空间离散,得到第 *i*个节点的固相运动方程为^[33]

$$\ddot{\boldsymbol{u}}_{i}\boldsymbol{M}_{si} + \sum_{e=1}^{N}\sum_{j=1}^{J} \left(\boldsymbol{C}_{ssk(i)j}^{e}\dot{\boldsymbol{u}}_{j}^{e} - \boldsymbol{C}_{swk(i)j}^{e}\dot{\boldsymbol{U}}_{j}^{e} + \boldsymbol{K}_{ssk(i)j}^{e}\boldsymbol{u}_{j}^{e}\right) = \sum_{e=1}^{N}\boldsymbol{F}_{si}^{e}$$
(2)

液相运动方程为

$$\ddot{\boldsymbol{U}}_{i}\boldsymbol{M}_{wi} + \sum_{e=1}^{N}\sum_{j=1}^{J} \left(-\boldsymbol{C}_{wsk(i)j}^{e}\dot{\boldsymbol{u}}_{j}^{e} + \boldsymbol{C}_{wwk(i)j}^{e}\dot{\boldsymbol{U}}_{j}^{e} + \boldsymbol{K}_{wsk(i)j}^{e}\boldsymbol{u}_{j}^{e} + \boldsymbol{K}_{wwk(i)j}^{e}\boldsymbol{U}_{j}^{e}\right) = \sum_{e=1}^{N}\boldsymbol{F}_{wi}^{e}$$
(3)

其中, \ddot{u}_i 和 \ddot{U}_i 为节点i(2 局编号)的固相加速度矢量和液相加速度矢量, u_i^e 和 \dot{u}_i^e 为单元e中节点j(单

元局部编号)的固相位移和速度矢量, U_j^e 和 U_j^e 为单元 e中节点 j的液相位移和速度矢量. M_{si} 和 M_{wi} 分别表示集中在 i节点上的固相和液相质量阵; $C_{ssk(i)j}^e$, $C_{wwk(i)j}^e$, $C_{wsk(i)j}^e$, $C_{swk(i)j}^e$ 是考虑固液两相互相运动所产生的单元阻尼阵的子矩阵,下标 k(i)表示节点 i(2c)局编号)在单元中对应的局部节点编号为 k,即全局节点编号和单元内的局部节点编号之间的对应关系. $K_{ssk(i)j}^e$, $K_{wwk(i)j}^e$, $K_{swk(i)j}^e$, $K_{wsk(i)j}^e$ 表示单元刚度阵的子矩阵, F_{si}^e 和 F_{wi}^e 为单元 e中分配给节点 i的固相载荷矢量和液相载荷矢量.N为包含节点 i的单元个数,J为单元 e的节点个数.







此外,我们可以注意到,上述阻尼矩阵仅考虑固 液两相互相运动所产生的阻尼,对固相骨架考虑瑞 雷阻尼

$$C_{Rss}^{e} = \alpha M_{sk(i)}^{e} + \beta K_{ss}^{e} \tag{4}$$

那么式(2)可修正为

$$\ddot{\boldsymbol{u}}_{i}\boldsymbol{M}_{si} + \sum_{e} \sum_{j=1}^{J} \left(\boldsymbol{C}^{e}_{ssk(i)j} \dot{\boldsymbol{u}}^{e}_{j} - \boldsymbol{C}^{e}_{swk(i)j} \dot{\boldsymbol{U}}^{e}_{j} + \boldsymbol{C}^{e}_{Rssk(i)j} \dot{\boldsymbol{u}}^{e}_{j} + \boldsymbol{K}^{e}_{ssk(i)j} \boldsymbol{u}^{e}_{j} + \boldsymbol{K}^{e}_{swk(i)j} \boldsymbol{U}^{e}_{j} \right) = \sum_{e} \boldsymbol{F}^{e}_{si}$$
(5)

对内节点方程 (5) 和方程 (3) 采用中心差分与单 边结合的积分格式进行时域积分. 假定在 *p*+1 及其 以前时刻节点 *i* 的位移矢量已知, 时间离散步长用 Δ*t* 表示, 那么 *p* 时刻的加速度和速度可以分别表示 为

$$\ddot{\boldsymbol{W}}^{p} = \frac{\boldsymbol{W}^{p+1} - 2\boldsymbol{W}^{p} + \boldsymbol{W}^{p-1}}{\Delta t^{2}}, \quad \dot{\boldsymbol{W}}^{p} = \frac{\boldsymbol{W}^{p} - \boldsymbol{W}^{p-1}}{\Delta t} \quad (6)$$

其中 W = u, U. 上式代入式 (5) 和式 (3) 可得节点 *i* 的位移递推公式

$$\boldsymbol{u}_{i}^{p+1} = 2\boldsymbol{u}_{i}^{p} - \boldsymbol{u}_{i}^{p-1} + \Delta t^{2}\boldsymbol{M}_{si}^{-1} \bigg\{ \sum_{e} \boldsymbol{F}_{si}^{e} - \sum_{e} \sum_{j=1}^{J} \bigg[\left(\boldsymbol{C}_{ssk(i)j}^{e} + \boldsymbol{C}_{Rssk(i)j}^{e} \right) \frac{\boldsymbol{u}_{j}^{ep} - \boldsymbol{u}_{j}^{e(p-1)}}{\Delta t} - \boldsymbol{C}_{swk(i)j}^{e} \frac{\boldsymbol{U}_{j}^{ep} - \boldsymbol{U}_{j}^{e(p-1)}}{\Delta t} + \boldsymbol{K}_{ssk(i)j}^{e} \boldsymbol{u}_{j}^{e} + \boldsymbol{K}_{swk(i)j}^{e} \boldsymbol{U}_{j}^{e} \bigg] \bigg\}$$
(7)

$$U_{i}^{p+1} = 2U_{i}^{p} - U_{i}^{p-1} + \Delta t^{2} M_{wi}^{-1} \bigg[\sum_{e} F_{wi}^{e} - \sum_{e} \sum_{j=1}^{J} \bigg(-C_{wsk(i)j}^{e} \frac{u_{j}^{ep} - u_{j}^{e(p-1)}}{\Delta t} + C_{wwk(i)j}^{e} \frac{U_{j}^{ep} - U_{j}^{e(p-1)}}{\Delta t} + K_{wsk(i)j}^{e} u_{j}^{e} + K_{wwk(i)j}^{e} U_{j}^{e} \bigg) \bigg]$$
(8)

1.2 土体边界节点运动

对于人工边界上的节点,其运动状态可通过多次透射公式^[36]进行确定

$$u_0^{p+1} = \sum_{n=1}^N (-1)^{n+1} C_n^N \boldsymbol{T}_n \boldsymbol{u}_n^{p+1-n}$$
(9)

其中, u_0^{p+1} 为边界节点 0 在 p+1时刻的外传波位移 (散射位移), N 为透射阶数,二项式 C_n^N 可表达为

$$C_n^N = \frac{N!}{(N-n)!n!}$$
 (10)

u^{*p*+1-*n*} 为由人工边界节点及内部节点的散射位移构成的列向量

$$\boldsymbol{u}_{n}^{p+1-n} = \left(u_{0}^{p+1-n}, u_{1}^{p+1-n}, \cdots, u_{2n}^{p+1-n}\right)^{\mathrm{T}}$$
(11)

行向量 T_n 为

$$\boldsymbol{T}_{n} = (t_{n,1}, t_{n,2}, \cdots, t_{n,2n+1})$$
(12)

其中

$$t_{n,m} = \sum t_{1,k_1} t_{1,k_2} \cdots t_{1,k_j}, \quad m = 1, 2, \cdots, 2n+1$$
(13)

$$k_1 + k_2 + \dots + k_j = m + n - 1$$
, $k_1, k_2, \dots, k_j = 1, 2, 3$ (14)

以一阶 Modulation Transfer Function (MTF) 为例,那 么可知

$$u_0^{p+1} = \boldsymbol{T}_1 \boldsymbol{u}_1^p = t_{1,1} u_0^p + t_{1,2} u_1^p + t_{1,3} u_2^p$$
(15)

$$t_{1,1} = (2 - S) (1 - S)/2$$

$$t_{1,2} = S (2 - S)$$

$$t_{1,3} = S (S - 1)/2$$
(16)

其中 $S = c_a \Delta t / \Delta x$.

式 (9) 分别用于饱和多孔介质的固相位移和液 相位移,可得到边界点在 *p*+1 时刻的散射波场位 移,加上边界点的自由场位移,即可得到边界点在 *p*+1 时刻的总位移.式 (11) 中的散射位移向量可通 过式 (7) 和式 (8) 得到的总位移减去自由场位移得到. 对于饱和成层土体的自由场计算可参见文献 [24]. 对 于上覆干土,下卧饱和土的情形,可通过满足干土和 饱和土分界面上的 4 个应力位移连续条件,得到相 应的传递矩阵.

具体计算流程可参见图 2.



图 2 边界节点总位移场计算流程图

Fig. 2 Flow chart of calculating the total displacement of boundary nodes

1.3 上部结构的运动

对于一般情况下的结构或系统,其动力学方程 均可写成

$$M\ddot{u} + c\dot{u} + ku = F \tag{17}$$

报

在 $p \sim p+1$ 时步的间隔 Δt 内, Newmark 积分格式对 位移、速度、加速度采用如下的假设关系

$$\boldsymbol{u}^{p+1} = \boldsymbol{u}^{p} + \dot{\boldsymbol{u}}^{p} \Delta t + \left[\left(\frac{1}{2} - \beta \right) \ddot{\boldsymbol{u}}^{p} + \beta \ddot{\boldsymbol{u}}^{p+1} \right] \Delta t^{2}$$
$$\dot{\boldsymbol{u}}^{p+1} = \dot{\boldsymbol{u}}^{p} + \left[(1 - \gamma) \ddot{\boldsymbol{u}}^{p} + \gamma \ddot{\boldsymbol{u}}^{p+1} \right] \Delta t$$
$$\ddot{\boldsymbol{u}}^{p+1} = \frac{1}{\beta \Delta t^{2}} \left(\boldsymbol{u}^{p+1} - \boldsymbol{u}^{p} \right) - \frac{1}{\beta \Delta t} \dot{\boldsymbol{u}}^{p} - \left(\frac{1}{2\beta} - 1 \right) \ddot{\boldsymbol{u}}^{p} \right\}$$
(18)

式中, *β* 和 *γ* 为积分参数.因此将式 (18) 代入式 (17) 可以得到系统 *p*+1 时刻的运动平衡方程

$$\left(\boldsymbol{K} + \frac{1}{\beta\Delta t^{2}}\boldsymbol{M} + \frac{\gamma}{\beta\Delta t}\boldsymbol{C}\right)\boldsymbol{u}^{p+1} = \boldsymbol{F}^{p+1} + \boldsymbol{M}\left[\frac{1}{\beta\Delta t^{2}}\boldsymbol{u}^{p} + \frac{1}{\beta\Delta t}\dot{\boldsymbol{u}}^{p} + \left(\frac{1}{2\beta} - 1\right)\dot{\boldsymbol{u}}^{p}\right] + \boldsymbol{C}\left[\frac{\gamma}{\beta\Delta t}\boldsymbol{u}^{p} + \left(\frac{\gamma}{\beta} - 1\right)\dot{\boldsymbol{u}}^{p} + \left(\frac{\gamma}{2\beta} - 1\right)\Delta t\ddot{\boldsymbol{u}}^{p}\right]$$
(19)

由式(19)可以得到**u**^{p+1},进而通过式(18)可得到p+1 时刻速度和加速度.

1.4 基础的运动

刚性基础作为土体和上部结构的连接部分,起 到了承上启下的作用,传递结构与土体之间的作用 力.其运动可由6个分量描述,即3个平动分量和3 个转动分量土和结构作用在基础上的合力使基础产 生刚体运动

$$\boldsymbol{M}_{\mathrm{F}}\boldsymbol{\ddot{\boldsymbol{u}}}_{\mathrm{F}} = \boldsymbol{F} = \boldsymbol{F}_{\mathrm{S}} + \boldsymbol{F}_{\mathrm{D}}$$
(20)

式中, M_F 为基础的集中质量阵, 对角线元素依次为 三方向质量 M_{Fx} , M_{Fy} 和 M_{Fz} , 三方向绕质心的转动 惯量 I_{Fx} , I_{Fy} 和 I_{Fz} ; F_S 和 F_D 分别为结构和土体作用 于基础上的广义力矢量.

首先考虑 p 时刻土体对刚性基础作用力 F_{D}^{p} . 饱和土体与基础接触任一节点 k 处,没有力矩的传递 ($M_{kx}^{p} = M_{ky}^{p} = M_{kz}^{p} = 0$),只有 3 个方向集中力的传递,这三方向集中力分别由每一时刻固液两相本构力合成

$$\begin{cases} F_{kx}^{p} \\ F_{ky}^{p} \\ F_{kz}^{p} \end{cases} = \frac{1}{\Delta t} \sum_{L}^{N} \left[(C_{ssL} + C_{RssL}) \left(u_{k}^{p} - u_{k}^{p-1} \right) - C_{swL} \left(U_{k}^{p} - U_{k}^{p-1} \right) \right] + \sum_{L}^{N} \left(K_{ssL} u_{k}^{p} + K_{swL} U_{k}^{p} \right) + C_{swL} \left(U_{k}^{p} - U_{k}^{p-1} \right) = C_{swL} \left(U_{k}^{p} - U_{$$

$$\frac{1}{\Delta t} \sum_{L}^{N} \left[-C_{wsL} \left(u_{k}^{p} - u_{k}^{p-1} \right) + C_{wwL} \left(U_{k}^{p} - U_{k}^{p-1} \right) \right] + \sum_{L}^{N} \left(K_{wsL} u_{k}^{p} + K_{wwL} U_{k}^{p} \right)$$
(21)

因此饱和土体对刚性基础的合力可以表示为

$$\boldsymbol{F}_{\mathrm{D}}^{p} = \sum_{k=1}^{m} \boldsymbol{A}_{k}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{F}_{k}^{p}$$
(22)

$$\boldsymbol{F}_{k}^{p} = \left(F_{kx}^{p}, F_{ky}^{p}, F_{kz}^{p}, 0, 0, 0\right)^{\mathrm{T}}$$
(23)

$$F_{D}^{p} = \left(F_{Dx}^{p}, F_{Dy}^{p}, F_{Dz}^{p}, M_{Dx}^{p}, M_{Dy}^{p}, M_{Dz}^{p}\right)^{\mathrm{T}}$$
(24)

$$\boldsymbol{A}_{k} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & \Delta Z_{k} & -\Delta Y_{k} \\ 0 & 1 & 0 & -\Delta Z_{k} & 0 & \Delta X_{k} \\ 0 & 0 & 1 & \Delta Y_{k} & -\Delta X_{k} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$
(25)

其中, m 表示土体与基础接触点总数; F_k^p 表示节点 k 对基础作用力; F_{Dx}^p , F_{Dy}^p 和 F_{Dz}^p 是土体对基础三方 向的集中作用合力; M_{Dx}^p , M_{Dy}^p 和 M_{Dz}^p 是土体对基础 三方向的转动合力矩; ΔX_k , ΔY_k 和 ΔZ_k 是节点 k 对基础质心的相对坐标; 矩阵 A是一几何转换矩阵, 代表土体接触点或结构接触点和基础质心的相对坐标

其次考虑 *p* 时刻结构对刚性基础作用力 *F*^{*p*}_S. 类 似于上述的方法,对于任一结构与基础接触节点 *i* 处,上部结构对基础作用力可表示为

$$\boldsymbol{F}_{i}^{p} = \left(F_{ix}^{p}, F_{iy}^{p}, F_{iz}^{p}, M_{ix}^{p}, M_{iy}^{p}, M_{iz}^{p}\right)^{\mathrm{T}}$$
(26)

可通过 ANSYS 分析得到各点反力值 **F**^p_i. 因此上部 结构对刚性基础的合力可以表示为

$$\boldsymbol{F}_{\mathrm{S}}^{p} = \sum_{i=1}^{n} \boldsymbol{A}_{i}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{F}_{i}^{p}$$
(27)

$$\boldsymbol{F}_{S}^{p} = \left(F_{Sx}^{p}, F_{Sy}^{p}, F_{Sz}^{p}, M_{Sx}^{p}, M_{Sy}^{p}, M_{Sz}^{p}\right)^{\mathrm{T}}$$
(28)

其中, n 表示结构与基础接触点总数; F_{Sx}^{p} , F_{Sy}^{p} 和 F_{Sz}^{p} 是结构对基础三方向的集中作用合力; M_{Sx}^{p} , M_{Sy}^{p} 和 M_{Sz}^{p} 是结构对基础三方向的转动合力矩.

得到 *p* 时刻作用力 *F*_D 与 *F*_S 后, 对式 (20) 采用 中心差分格式积分, 可得

$$\boldsymbol{u}_{\rm F}^{p+1} = 2\boldsymbol{u}_{\rm F}^{p} - \boldsymbol{u}_{\rm F}^{p-1} + \Delta t^2 \boldsymbol{M}_{\rm F}^{-1} \left(\boldsymbol{F}_{\rm D}^{p} + \boldsymbol{F}_{\rm S}^{p} \right)$$
(29)

通过刚性基础位移可得到与其接触的土体点或结构 点的位移

$$\boldsymbol{u}^{p+1} = \boldsymbol{A}\boldsymbol{u}_{\mathrm{F}}^{p+1} \tag{30}$$

1.5 饱和土-基础-结构相互作用分析流程

上面对饱和土-基础-结构相互作用分析的各个 部分计算方法做了详细阐述,下面简述其基本分析 步骤. 假定 *p* 及以前时刻土体、基础与结构位移已 知,计算 *p*+1 时刻各点的位移,基本步骤可以可描 述如下:

(1) 采用集中质量显式有限元的方法,由式 (7) 和式 (8) 得到饱和土体内节点固、液相位移;

(2)利用多次透射式 (9)和自由场位移得到饱和 土体人工边界节点的固、液相位移;

(3) 根据式 (29) 得到基础整体位移,进而由式 (30) 得到与刚性基础相连土体节点位移以及结构节 点位移;

(4)得到与基础相联的结构节点位移后,将该位 移作为结构约束,根据式(19)可得到结构各点位移, 进一步可得到该时刻结构对基础的作用力;

(5) 重复执行步骤 (1)~(4),即可得到饱和土-基础-结构体系在各时刻的动力反应.

根据上述原理,通过编制相应的 FORTRAN 程 序实现了地震波入射时饱和土-基础-结构相互作 用分析.其中结构可通过 ANSYS 有限元软件进行分 析,通过 FORTRAN 调用 ANSYS 实现饱和土-基 础-结构系统的整体分析.

2 饱和土退化为干土的实现方法及验证

当流体体积模量 K_f 以及孔隙率 ø 均置为零时, 饱和土退化为干土^[29].下面采用如下模型对上述退 化进行数值验证.

上部结构通过 ANSYS 进行分析,采用悬臂 梁模型,截面尺寸 $0.1 \text{ m} \times 0.1 \text{ m}$,梁高 2 m,密度 2500 kg/m^3 ,弹性模量 3.00 GPa,泊松比 0.2,阻尼比 0.05,剪切波速 707 m/s,一阶振型周期 0.226 s.刚性 基础尺寸 $6 \text{ m} \times 6 \text{ m} \times 4 \text{ m}$,密度 2500 kg/m^3 .考虑表 1 中前两类地基土,输入相同的单位脉冲 SV 波:时间步 距 dt = 0.0002 s,脉冲宽度 $t_0 = 0.15 \text{ s}$,步数 $n = 10^{13}$ (见图 3). 土体划分单元尺寸均为 $1 \text{ m} \times 1 \text{ m}$, 满足波动模拟精度要求. 结构隐式分析的时间步距 dT = 0.002 s,即 FORTRAN 每 10 步对 ANSYS 执行 一次调用.

表1 土参数 Table 1 Soil parameter

Number	1	2	3	4	5
soil type	dry	saturated	saturated	dry	dry
size/m	40×40×18	40×40×18	40×40×18	40×40×18	40×40×18
solid phase density $\rho_s/(\text{kg}\cdot\text{m}^{-3})$	2 000	2 000	2 000	1 740	2 000
liquid phase density $\rho_{\rm w}/({\rm kg}\cdot{\rm m}^{-3})$	—	1 000	1 000	—	—
coupling density $\rho/(\text{kg}\cdot\text{m}^{-3})$	2 000	2 000	1 740	1 740	2 000
elastic modulus E/Pa	2.48×10^{8}	2.48×10^{8}	2.48×10^{8}	2.49×10^{8}	3.35×10^{8}
shear modulus GPa	8.32×10 ⁷	8.32×10 ⁷	8.32×10 ⁷	8.35×10 ⁷	1.12×10^{8}
compressibility constant α	—	0.00	0.70	—	—
fluid bulk modulus K _f /Pa	—	0	1.39×10 ⁹	—	—
porosity ϕ	—	0	0.26	—	—
permeability coefficient k_0/m^2	—	10^{-7}	10^{-7}	—	—
poisson ratio ν	0.49	0.49	0.49	0.49	0.49
damping ratio ξ	0.02	0.02	0.02	0.02	0.02
shear wave velocity $v_s/(m \cdot s^{-1})$	204	204	219	219	237
shear wave velocity of skeleton $v'_{s}/(m \cdot s^{-1})$	204	204	237	219	237

Note: Compressibility constant $\alpha = 1 - \delta/k = 1 - K_b/K_s$, where K_b, K_s are bulk modulus of the solid and bulk modulus of the porous drained matrix; Coupling density $\rho = (1 - \phi)\rho_s + \phi\rho_w$; Shear wave velocity of skeleton $v'_s = \sqrt{G/(1 - \phi)/\rho_s}$.





图 4 和图 5 分别给出了基础和结构顶部的位移. 实线为干土情形的结果, 虚线为饱和土退化情形的结果, 两者完全吻合. 因此, 地基土为干土情形的土-基础-结构相互作用分析可纳入到饱和土-基础-结构相互作用分析框架, 进而可以分析考虑地下水位的干土覆盖饱和土情形的土-结构相互作用分析. 另外, 结构在基础有效输入为零后 (因为结构柔且小, 不足以带动基础做相应运动) 做有阻尼的自由振动, 其周期正好为结构一阶振型周期 0.226 s.



图 4 饱和土退化情形下基础位移时程图 Fig. 4 Displacement of the foundation for the degradation of

saturated soil



Fig. 5 Displacement of the structure's top node for the degradation of saturated soil

3 不同地基土类型对土-结构相互作用的影响

实际工程中,地下水位位于地表以下一定深度,若直接考虑为干土或饱和土并不合适.以下就地震波入射时土-基础-结构动力相互作用问题,比较地基土分别为干土情形、饱和土情形、干土覆盖饱和土情形对基础和结构响应的影响.仍采用悬臂梁结构及刚性基础,首先考虑地基土为表1中的3号、4号、5号的情形,分别称为CASE1,CASE2,CASE3. 其中,3号为饱和土,4号为具有与3号饱和土相同剪切波速和密度的干土,在工程中,常常对饱和土相同剪切波速和密度的干土,在工程中,常常对饱和土进行如此简化;5号为干土,具有与3号饱和土相同的骨架剪切波速和固相密度.最后考虑由上覆4m厚的5号干土,下卧14m厚的3号饱和土所组成的地基土,这种场地描述了当地下水位为4m时的情况,称其为CASE4.

图 6(a) 和图 6(b) 分别为以上 4 种地基土情形时 基础的位移时程和频谱.图 7(a) 和图 7(b) 为结构顶 点的位移时程和频谱,为了比较,图中同时给出了不 考虑土结相互作用情形时的结果.由图可知,就本文 算例而言,若通过两种干土模型 (CASE2, CASE3) 代 替饱和土模型 (CASE1) 进行分析,基础与结构的位 移均将偏小.由于 CASE3 中的干土剪切波速更大, 其到时也比 CASE1 与 CASE2 的情况要早.CASE4 与 前 3 种情况相比,基础与结构的位移都有较大幅度 减小,并不是介于干土和饱和土情形的结果之间, 表明一定深度的地下水位对基础和结构响应的影响 较大.不考虑土结相互作用时,脉冲位移从结构底部 输入,到时较其他情形早 (见图 7(a)),最大位移与饱 和土-结构相互作用情形 CASE1 相当,但要大于其 他情形 (CASE2~CASE4). 自由振动阶段的位移幅值 小于 CASE1,大于其余情形. 另外,由图 7 可知,由 于结构柔且小,在脉冲输入结束后,结构独自做有阻 尼的自由振动(此时基础反应很小),此时土-结构相 互作用影响较小,与土体情形基本无关,其周期均为 结构一阶振型周期 0.226 s.



(a) Time history of the foundation displacement



(b) 基础位移频谱图

(b) Displacement spectrum of the foundation





(a) 结构顶部节点位移时程图

(a) Time history of the structure displacement



4 结 论

土体中的孔隙水将影响土体的地震反应,进而 影响支撑其上的基础和结构的响应,为此,本文发 展了一种饱和土-基础-结构动力相互作用分析的高 效方法,主要结论如下:

(1) 采用集中质量显式有限元方法结合多次透射 人工边界模拟半无限饱和土体,利用隐式积分方法 分析上部结构,实现了地震波输入时饱和土-基础-结构动力相互作用的高效分析.

(2)通过将流体体积模量 K_f,孔隙率 ø 置为零, 将干土统一到饱和土计算框架,通过算例验证了这 一方案,并实现了地基为干土覆盖饱和土情形的土-结构相互作用分析.

(3) 对比了饱和土地基、干土地基、干土覆盖饱 和土地基(考虑地下水位)情形时,土-结构相互作用 对基础和结构响应的影响,算例表明,地下水位对基 础和结构响应的影响较大.

参考文献

- Luco JE. Dynamic interaction of a shear wall with the soil. J Eng Mech Div ASCE, 1969, 95: 333-346
- 2 Kobori T, Minai R, Shinozaki Y. Vibration of a rigid circular disc on an elastic half-space subjected to plane waves. *Theoretical and Applied Mechanics*, 1973, (21): 108-119
- 3 Guin J, Banerjee P K. Coupled soil-pile-structure interaction analysis under seismic excitation. J Struct Eng Div ASCE, 1998, 124(4): 434-444
- 4 宋亚新, 蒋通, 楼梦麟. 桩基 非线性框剪结构相互作用体系 (下)-相互作用对结构地震反应的影响. 地震工程与工程振动, 2000, 20(1): 48-55 (Song Yaxin, Jiang Tong, Lou Menglin. Pile-

nonlinear frame-wall interaction systems. Part II: effects of interaction on seismic responses of structures. *Journal of Earthquake Engineering and Engineering Vibration*, 2000, 20(1): 48-55 (in Chinese))

- 5 Wolf JP. Soil-structure interaction analysis in time domain. NJ: Prentice Hall, Englewood Cliffs, 1988: 11-35
- 6 Jean WY, Lin TW, Penzien J. System parameters of soil foundations for time domain dynamic analysis. Earthq. *Earthquake Engineering* and Structural Dynamics, 1990,19(4): 541-553
- 7 王有为, 王开顺. 建筑物-桩-土相互作用地震反应分析的研究. 建筑结构学报, 1985, 6(5): 64-73 (Wang Youwei, Wang Kaishun. Research on earthquake response analysis of building structure-pilesoil interaction. *Journal of Building Structures*, 1985, 6(5): 64-73 (in Chinese))
- 8 李永梅, 孙国富, 王松涛等. 桩-土-杆系结构动力相互作用. 建 筑结构学报, 2002, 23(1): 75-81 (Li Yongmei, Sun Guofu, Wang Songtao, et al. Dynamic interaction of pile-soil-frame structure. *Journal of Building Structures*, 2002, 23(1): 75-81 (in Chinese))
- 9 刘晶波, 吕彦东. 结构-地基动力相互作用问题分析的一种直接 方法. 土木工程学报, 1998, 31(3): 55-64 (Liu Jingbo, Lu Yandong. A direct method for analysis of dynamic soil-structure interaction. *China Civil Engineering Journal*, 1998, 31(3): 55-64 (in Chinese))
- 10 陈少林, 唐敢, 刘启方等. 三维土-结构动力相互作用的一种时域 直接分析方法. 地震工程与工程振动, 2010, 30(2): 24-31 (Chen Shaolin, Tang Gan, Liu Qifang, et al. A direct time-domain method for analysis of three-dimensional soil-structure dynamic interaction. *Jounal of Earthquake Engineering and Engineering Vibration*, 2010, 30(2): 24-31 (in Chinese))
- 11 杨笑梅, 郭达文, 杨柏坡. 三维土 结构动力相互作用体系分析 的两步时域显式波动有限元过程. 地震工程与工程振动, 2011, 31(4): 9-17 (Yang Xiaomei, Guo Dawen, Yang Baipo. A two-step explicit finite element method in time domain for 3D dynamic SSI analysis. *Jounal of Earthquake Engineering and Engineering Vibra*tion, 2011, 31(4): 9-17 (in Chinese))
- 12 姜忻良,张海顺. 土 结构非线性相互作用混合约束模态实施 方法. 振动与冲击, 2015, 34(6): 52-56 (Jiang Xinliang, Zhang Haishun. Mixed constraint modal method for nonlinear soilstructure interaction. *Journal of Vibration and Shock*, 2015, 34(6): 52-56 (in Chinese))
- 13 Biot MA. Theory of propagation of elastic waves in a fluid-saturated porous solid. Acoust Soc Am, 1956, 28: 168-191
- 14 Biot MA, Willis DG. The elastic coefficients of the theory of consolidation. *Journal of Applied Mechanics*, 1957, 24: 594-601
- 15 Biot MA. Mechanics of deformation and acoustic propagation in porous media. *Journal of Applied Physics*, 1962, 33(4): 1482-1498
- 16 Deresiewicz H, Rice JT. The effect of boundaries on wave propagation in a liquid-filled porous solid: III. Reflection of plane waves at a free plane boundary(general case). *Bull Seism Soc Am*, 1962, 52(3): 595-625
- 17 Deresiewicz H, Rice JT. The effect of boundaries on wave propagation in a liquid-filled porous solid: V. Transmission across a plane interface. *Bull Seism Soc Am*, 1964, 54(1): 409-416

- 18 Deresiewicz H, Levy A. The effect of boundaries on wave propagation in a liquid-filled porous solid: X. Transmission through a stratified medium. *Bull Seism Soc Am*, 1967, 57(3): 381-391
- 19 Jocker J, Smeulders D, Drijkoningen G, et al. Matrix propagator method for layered porous media: analytical expressions and stability criteria. *Geophysics*, 2004, 69(4): 1071-1081
- 20 Rajapakse RKND, Senjuntichai T. Dynamic response of a multilayered poroelastic medium. *Earthquake Engineering and Structure Dynamic*, 1995, 24(5): 703-722
- 21 Degrande G, Roeck G, Broeck P, et al. Wave propagation in layered dry,saturated and unsaturated poroelastic media. *Int J Solids Structures*, 1998, 35(34-35): 4753-4778
- 22 Liang JW, You HB. Dynamic stiffness matrix of a poroelastic multilayered site and its Green's functions. *Earthquake Engineering and Engineering Vibration*, 2004, 3(2): 273-282
- 23 李伟华,赵成刚. 饱和土沉积谷场地对平面 SV 波的散射问题的 解析解. 地球物理学报,2004,47(5):911-919 (Li Weihua, Zhao Chenggang. Scattering of Plane SV waves by circular-arc alluvial valleys with saturated soil deposits. *Chinese J Geophys*, 2004, 47(5): 911-919 (in Chinese))
- 24 赵字昕, 陈少林.关于传递矩阵法分析饱和成层介质响应问题 的讨论.力学学报, 2016, 48(5): 1145-1158 (Zhao Yuxin, Chen Shaolin. Discussion on the matrix propagator method to analyze the response of saturated layered media. *Chinese Journal of Theoretical* and Applied Mechanics, 2016, 48(5): 1145-1158 (in Chinese))
- 25 Halpern MR, Christiano P. Steady-state harmonic response of a rigid plate bearing on a liquid-saturated poroelastic half-space. *Earthquake Engineering and Structural Dynamics*, 1986, 14: 439-454
- 26 Bougacha SJ, Roesset M, Tassoulas JL. Dynamic stiffness of foundation on fluid filled poroelastic stratum. *Journal of Engineering Mechechanics, ASCE*, 1993, 119(8): 1649-1662
- 27 Japon BR, Gallego R, Dominguez J. Dynamic stiffness of foundations on saturated poroelastic soils. *Journal of Engineering Mechechanics, ASCE*, 1997, 123(11): 1121-1129
- 28 陈少林, 甄澄. 饱和地基上基础动力阻抗函数的一种分析方法. 力学学报, 2012, 44(2): 393-400 (Chen Shaolin, Zhen Cheng. Dynamic impedance of foundation on saturated poroelastic soil. *Chinese Journal of Theoretical and Applied Mechanics*, 2012, 44(2): 393-400 (in Chinese))
- 29 陈少林, 甄澄. 下卧饱和半空间粘弹性土层上基础阻抗函数的 分析. 振动工程学报, 2012, 25(4): 446-452 (Chen Shaolin, Zhen Cheng. Dynamic impedance of foundations on viscoelastic stratum and saturated elastic half-space. *Journal of Vibration Engineering*, 2012, 25(4): 446-452 (in Chinese))
- 30 Liang JW, Fu J, Todorovska MI, et al. Effects of the site dynamic characteristics on soil-structure interaction (I): incident SH waves. *Soil Dynamics and Earthquake Engineering*, 2013, 44: 27-37
- 31 Liang JW, Fu J, Todorovska MI, et al. Effects of the site dynamic characteristics on soil-structure interaction (II): incident P and SV waves. *Soil Dynamics and Earthquake Engineering*, 2013, 51: 58-76
- 32 Liang JW, Fu J, Todorovska MI, et al. In-plane soil-structure interaction in layered, fluid-saturated, poroelastic half-space I: Structural

response. *Soil Dynamics and Earthquake Engineering*, 2016, 81: 84-111

- 33 陈少林,廖振鹏,陈进.两相介质近场波动模拟的一种解耦有限 元方法.地球物理学报,2005,48(4):909-917 (Chen Shaolin, Liao Zhenpeng, Chen Jin. A decoupling FEM for simulating near-field wave motions in two-phase media. *Chinese J Geophys*, 2005, 84(4): 909-917 (in Chinese))
- 34 赵成刚,王进廷,史培新等.流体饱和两相多孔介质动力反应分析的显式有限元法.岩土工程学报,2001,23(2):178-182 (Zhao Chenggang, Wang Jinting, Shi Peixin, et al. Dynamic analysis of fluid-saturated porous media by using explicit finite element method *Chinese Journal of Geotechnical Engineering*, 2001, 23(2):178-182

(in Chinese))

- 35 王进廷, 杜修力, 赵成刚. 液固两相饱和介质动力分析的一种显 式有限元方法. 岩石力学与工程学报, 2002, 21(8): 1199-1204 (Wang Jinting, Du Xiuli, Zhao Chenggang. An explicit finite element method for dynamic analysis of fluid-saturated porous media. *Chinese Journal of Rock Mechanics and Engineering*, 2002, 21(8): 1199-1204 (in Chinese))
- 36 廖振鹏. 工程波动理论导论 (第 2 版). 北京: 科学出版社, 2002.
 1-298 (Liao Zhenpeng. Introduction to Wave Motion Theories in Engineering (2nd Edn). Beijing: Science Press, 2002. 1-298 (in Chinese))